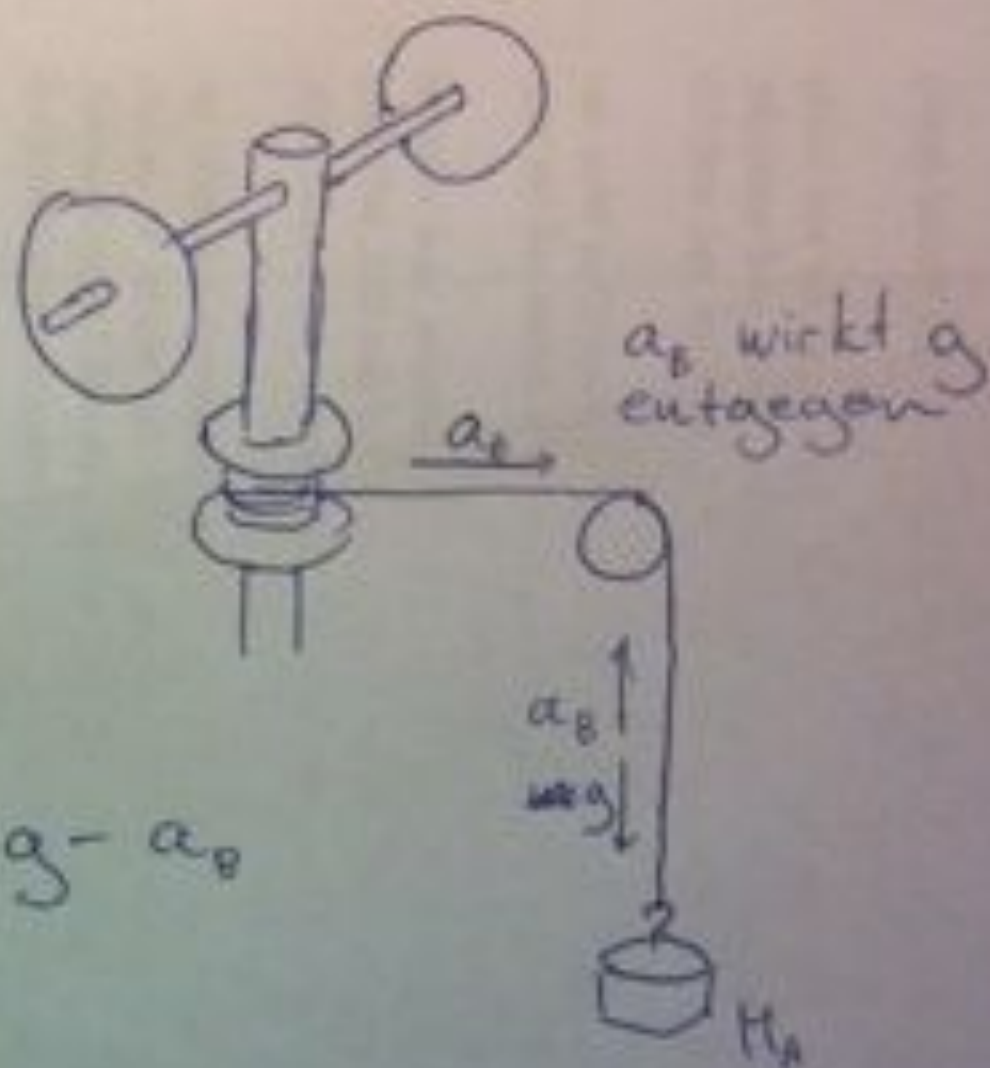


$$V_B = \frac{2\pi \cdot 4}{T_4} \cdot r = \frac{8\pi}{T_4} \cdot r$$

$$\frac{\partial V_B}{\partial T_4} = a_B = \frac{8\pi}{T_4^2} \cdot r$$



$$M = r \cdot F \quad F = m_A \cdot a$$

$$a = g - a_B$$

$$\Rightarrow M = r \cdot m_A \cdot (g - a_B)$$

Warum ist in deinem Pdf, danke nochmal dafür!!! hier ein r^2 in die Beschleunigung ist doch schon ein r eingegangen und für die Hebelkraft an der Spule ist das r hier.